|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Nom | Prénom |  |
| BONNARD | Mathéo |  |

# Informations générales

Motivations pour changer de poste : Dernière expérience chez SAFRAN : spécialiste en robotique, stage puis CDD, pas de CDI pour raisons financières

Disponibilité : 1 mois

Mobilité : Zone Haute-Savoie,Zone Savoie Agence : Lyon

Statut actuel : Salarié

Prétentions salariales : 43000€ - 46000€

Nationalité : France Permis de travail :

Permis de conduire : Oui Véhicule : Oui

# Recherche d'emploi

Recherche : Active

Avancement de la recherche : Est très sollicité par les sociétés de conseil

Postes recherchés : Ingénieur automatisme et robotique

Secteurs d'activités souhaités : Tous sauf automobile

# Compétences Linguistiques

Langue 1 : Anglais Niveau : courant

Langue 2 : Niveau :

Commentaires :

# REFERENCES PROFESSIONNELLES

|  |  |
| --- | --- |
|  |  |
|  |  |
|  |  |
|  |  |
|  |  |

# Prise de notes

Après un bac technologique obtenu avec mention très bien, est entré en classe prépa TSI. A découvert la notion d'automatisme, notamment le contrôle commande et la modélisation de système, domaine qu'il la tout de suite passionné.

Sur cette période (lycée jusque fin études) a eu une forte expérience avec Matlab / Simulink, qui s'est poursuivie avec l'école d'ingé en spé automatique et robotique industrielle. Pendant cette formation, a pu approfondir la notion de grafcet, et également la programmation via Tia Portal.
Ecole d'ingé en alternance au sein de FORVIA, a commencé en tant que programmeur LabVIEW pour notamment programmer sur IHM en industrie. A été très peu suivi au début, donc a décidé d'identifier lui même un besoin existant sur le site en mécatronique (qui se concentrait sur le développement des sièges auto électrifiés). A rédigé un rapport de 90 pages sur sa compréhension de la motorisation électrique, pour le présenter afin d'être pris dans l'équipe mécatronique.

S'est vu confier le test de moteur à courant continu : a géré la partie dev LabVIEW, traitement signal test moteur et interprétation résultats, et pour assurer la partie schémas élec a recruter lui même une équipe d'élèves ingénieurs de son école, pour pouvoir intégrer ce projet à son diplôme. A recruté 5 pers et cela a développé les autres éléments du projets.

La partie robotique est celle qu'il a préférée donc a poursuivi en master spécialisé aux Arts et Métiers de Lille ;
A réalisé un stage chez SAFRAN à Fougères (calculateur pour les moteurs d'avions) : sa mission était de sure la fin de ligne de prod placer reprendre tout le travail de programmation, vision industrielle avec différents besoins :
1: Pour réduire une partie du temps de cycle des temps d'inspection en reprenant le programme robot à zéro : résultat réduction de 8min du temps de cycle d'inspection.
2 : Reprendre toute la partie traitement d'image pour réduire les faux négatifs : sont passés de 40 faux à moins de 1. Ce projet a découlé sur un CDD de 6 mois.

A validé une Yellow Belt Lean Sigma 6 (certification lean manufacturing / gestion de projet / méthodes / amélioration continue)

A aussi fait un stage de 3 mois à l'Université Polytechnique de Catalogne : développement d'une petite cellule robotisée

Aimerait se rapprocher de sa famille qui habite en Haute Savoie

|  |  |
| --- | --- |
| Présentation | A |
| Elocution | A |
| Esprit de synthèse | B |
| Communication/Relationnel | A |
| Motivation pour le consulting | B |
| Dynamisme | A |
| Compétences techniques | A |
| Esprit de service | B |

Leviers de motivation : Projet/Poste,Rémunération,Perspective d'évolution,Localisation du poste

# Mots Clés Boond

Secteurs d'activités : Energies renouvelables,Grande distribution,Machines Spéciales & Ensembliers,Nucléaire,Pharmacie & Biomédical

Métier(s) : Ingénieur automatisme et robotique

Logiciel(s) / Outil(s) : • MATLAB
• Simulink
• ROS
• FANUC
• Kuka
• Universal Robot
• Python
• Vision

Entreprise(s) :

Domaines : Génie électrique & électronique,Gestion de projet, planification

Commentaires suite à l'entretien : Ingénieur automatisme et robotique, excellent profil junior. Motivé par sa passion pour la robotique et le progrès technologique en général, avec une grande curiosité intellectuelle. Profil à la fois étude et terrain, pour le moment davantage câblé pour l'étude.

Décision : OKSI